

# למידה חישובית - תרגיל 2 - תיאורטי

חגי ב.י., יונתן צ.

1 -

(א) נגדיר

$$K_1 = \min_{w,b,\xi} \frac{1}{2} w^T w + \frac{C}{2} \sum_{i=1}^m \xi_i^2 \quad s.t \quad y_i(w^T x_i + b) \geq 1 - \xi_i \quad \forall i = 1, \dots, m$$

$$K_2 = \min_{w,b,\xi} \frac{1}{2} w^T w + \frac{C}{2} \sum_{i=1}^m \xi_i^2 \quad s.t \quad y_i(w^T x_i + b) \geq 1 - \xi_i \quad \forall i \wedge \xi_i \geq 0 \quad \forall i = 1, \dots, m$$

נוכיח כי  $K_1 = K_2$ .

i.  $K_1 \leq K_2$ : קיימים  $w, b, \xi$  כך ש:  $K_2 = \frac{1}{2} w^T w + \frac{C}{2} \sum_{i=1}^m \xi_i^2$  ומתקיימים עבורם האילוצים:

$$y_i(w^T x_i + b) \geq 1 - \xi_i \wedge \xi_i \geq 0 \quad \forall i = 1, \dots, m$$

בפרט  $w, b, \xi$  מקיימים את כל האילוצים הנדרשים מפתרון של בעיית האופטימיזציה הראשונה. ופונק' המטרה בשני המקרים זהות, כלומר הפתרון הנתון מהווה פתרון לבעיה הראשונה, שערכו  $K_2$  ולכן המינימום של הבעיה הראשונה לא גדול מערך זה, כלומר  $K_1 \leq K_2$ .

ii.  $K_2 \leq K_1$ : קיימים  $w, b, \xi$  כך ש:  $K_1 = \frac{1}{2} w^T w + \frac{C}{2} \sum_{i=1}^m \xi_i^2$  ומתקיימים עבורם האילוצים:

$$y_i(w^T x_i + b) \geq 1 - \xi_i \quad \forall i = 1, \dots, m$$

נגדיר פתרון חדש עבור בעיית האופטימיזציה השנייה:  $w, b, |\xi|$ , (כלומר לוקחים ערך מוחלט של כל  $\xi_i$  מהפתרון המקורי ואת אותו  $w, b$ ). אז הפתרון מקיים את האילוצים שכן לכל  $i$ :  $y_i(w^T x_i + b) \geq 1 - \xi_i \geq 1 - |\xi_i|$  וכן ברור כי  $|\xi_i| \geq 0$ . הערך של הפתרון הוא:  $\frac{1}{2} w^T w + \frac{C}{2} \sum_{i=1}^m |\xi_i|^2 = \frac{1}{2} w^T w + \frac{C}{2} \sum_{i=1}^m \xi_i^2 = K_1$ . לכן  $K_2 \leq K_1$ .

(ב)

$$\mathcal{L}(w, b, \xi; \alpha) = \frac{1}{2} w^T w + \frac{C}{2} \sum_{i=1}^m \xi_i^2 + \sum_{i=1}^m \alpha_i (1 - \xi_i - y_i(w^T x_i + b))$$

(ג)

$$0 = \nabla_w L = w - \sum_{i=1}^m \alpha_i y_i x_i \Rightarrow w = \sum_{i=1}^m \alpha_i y_i x_i$$

$$0 = \nabla_b L = - \sum_{i=1}^m \alpha_i y_i \Rightarrow \sum_{i=1}^m \alpha_i y_i = 0$$

$$0 = \nabla_{\xi_i} L = C \xi_i - \alpha_i \Rightarrow \xi_i = \frac{\alpha_i}{C}$$

נחשב את המינימום של הלגראנז'יאן בעזרת האילוצים שקבלנו:

$$\begin{aligned}
 g(\alpha) &= \min_{w,b,\xi} \mathcal{L}(w, b, \xi) \\
 &= \min_{w,b,\xi} \frac{1}{2} w^T w + \frac{C}{2} \sum_{i=1}^m \xi_i^2 + \sum_{i=1}^m \alpha_i (1 - \xi_i - y_i (w^T x_i + b)) \\
 &= \min_{w,b,\xi} \frac{1}{2} w^T w + \frac{C}{2} \sum_{i=1}^m \xi_i^2 + \sum_{i=1}^m \alpha_i - \sum_{i=1}^m \alpha_i \xi_i - \sum_{i=1}^m \alpha_i y_i w^T x_i - b \sum_{i=1}^m \alpha_i y_i \\
 &= \min_{w,b,\xi} \frac{1}{2} w^T w + \frac{C}{2} \sum_{i=1}^m \xi_i^2 + \sum_{i=1}^m \alpha_i - \sum_{i=1}^m \alpha_i \xi_i - \underbrace{w^T \sum_{i=1}^m \alpha_i y_i x_i}_{=w} - b \underbrace{\sum_{i=1}^m \alpha_i y_i}_{=0} \\
 &= \min_{w,b,\xi} \frac{1}{2} w^T w + \frac{1}{2C} \sum_{i=1}^m \alpha_i^2 + \sum_{i=1}^m \alpha_i - \frac{1}{C} \sum_{i=1}^m \alpha_i^2 - w^T w \\
 &= \min_{w,b,\xi} -\frac{1}{2} w^T w + \frac{1}{2C} \sum_{i=1}^m \alpha_i^2 + \sum_{i=1}^m \alpha_i - \frac{1}{C} \sum_{i=1}^m \alpha_i^2 \\
 &= -\frac{1}{2} \left( \sum_{i=1}^m \alpha_i y_i x_i \right)^T \left( \sum_{i=1}^m \alpha_i y_i x_i \right) + \sum_{i=1}^m \alpha_i + \left( \frac{1}{2C} - \frac{1}{C} \right) \sum_{i=1}^m \alpha_i^2 \\
 &= -\frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^m \alpha_i \alpha_j y_i y_j x_i^T x_j + \sum_{i=1}^m \alpha_i - \frac{1}{2C} \sum_{i=1}^m \alpha_i^2
 \end{aligned}$$

(ד) בעזרת סעיף קודם, הבעיה הדואלית:

$$\begin{aligned}
 \max_{\alpha} \min_{w,b,\xi} \mathcal{L}(w, b, \xi) &= \max_{\alpha} -\frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^m \alpha_i \alpha_j y_i y_j x_i^T x_j + \sum_{i=1}^m \alpha_i - \frac{1}{2C} \sum_{i=1}^m \alpha_i^2 \\
 & \quad s.t. \alpha_i \geq 0 \\
 & \quad \sum_{i=1}^m \alpha_i y_i = 0
 \end{aligned}$$

- 2

(א) כאמור, יש שיויון בין ערך פונק' המטרה של הצורה הפרימאלית והדואלית של בעיית ה-SVM (בצורה ה-"רכה"). כלומר לפי הסימון שהוגדר בשאלה עבור הפתרונות האופטימליים והפיתוח מהשיעור מתקיים:

$$\frac{1}{2} w^{*T} w^* + C \sum_{i=1}^m \xi_i^* = \sum_{i=1}^m \alpha_i^* - \frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^m \alpha_i^* \alpha_j^* y_i y_j x_i^T x_j$$

(ב) בשיעור ראינו כי מתקיים:  $w^* = \sum_{i=1}^m \alpha_i^* y_i x_i$  (עבור פתרון המינימום), לכן:

$$\begin{aligned}
 & \sum_{i=1}^m \alpha_i^* - \frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^m \alpha_i^* \alpha_j^* y_i y_j x_i^T x_j \\
 &= \sum_{i=1}^m \alpha_i^* - \frac{1}{2} \sum_{i=1}^m \alpha_i^* y_i x_i^T \sum_{j=1}^m \alpha_j^* y_j x_j \\
 &= \sum_{i=1}^m \alpha_i^* - \frac{1}{2} w^{*T} w^*
 \end{aligned}$$

$$\frac{1}{2} w^{*T} w^* + C \sum_{i=1}^m \xi_i^* = \sum_{i=1}^m \alpha_i^* - \frac{1}{2} w^{*T} w^*$$

$$w^{*T} w^* = \sum_{i=1}^m \alpha_i - C \sum_{i=1}^m \xi_i^*$$

:ש:  $C, \xi_i \geq 0$  וכן  $\alpha_i < C$  לכן נובע ש:

$$|w^*|^2 = w^{*T} w^* \leq \sum_{i=1}^m \alpha_i \leq mC$$

$$|w^*| \leq \sqrt{mC}$$

- 3

\* (א)

(ב) הבעיה הדואלית היא:  $\max_{\alpha} \sum_i \alpha_i - \frac{1}{2} \sum_{i,j} \alpha_i \alpha_j y_i y_j x_i \cdot x_j, s.t \forall i. 0 \leq \alpha_i \leq C$ . אם נניח כי כל הקואורדינטות מלבד הראשונה קבועות נקבל את הבעיה הבאה:

$$\begin{aligned} & \max_{\alpha_1} g(\alpha_1) \\ &= \max_{\alpha_1} \sum_i \alpha_i - \frac{1}{2} \sum_{i,j} \alpha_i \alpha_j y_i y_j x_i \cdot x_j \\ &= \max_{\alpha_1} \alpha_1 + \sum_{i \neq 1} \alpha_i - \frac{1}{2} \alpha_1^2 y_1^2 |x_1|^2 - (\alpha_1 y_1 x_1) \cdot \sum_{i \neq 1} (\alpha_i y_i x_i) - \frac{1}{2} \sum_{i \neq 1, j \neq 1} (\alpha_i y_i x_i) (\alpha_j y_j x_j) \\ &= \max_{\alpha_1} \left[ -\frac{1}{2} \overbrace{y_1^2}^{=1} |x_1|^2 \right] \alpha_1^2 + \left[ 1 - (y_1 x_1) \cdot \sum_{i \neq 1} (\alpha_i y_i x_i) \right] \alpha_1 + \left[ \sum_{i \neq 1} \alpha_i - \frac{1}{2} \sum_{i \neq 1, j \neq 1} (\alpha_i y_i x_i) \cdot (\alpha_j y_j x_j) \right] \\ &= \max_{\alpha_1} \left[ -\frac{1}{2} |x_1|^2 \right] \alpha_1^2 + \left[ 1 - (y_1 x_1) \cdot \sum_{i \neq 1} (\alpha_i y_i x_i) \right] \alpha_1 + \left[ \sum_{i \neq 1} \alpha_i - \frac{1}{2} \sum_{i \neq 1, j \neq 1} (\alpha_i y_i x_i) \cdot (\alpha_j y_j x_j) \right] \\ & s.t \ 0 \leq \alpha_1 \leq C \end{aligned}$$

כלומר קבלנו בעיה מקסימיזציה של פרבולה תחת אילוץ על המשתנה.

(ג) נגזור ונשווה ל-0 כדי לקבל את  $a_1$  בו מתקבל המקסימום (ללא התחשבות באילוץ):

$$f' = \left[ -|x_1|^2 \right] \alpha_1 + \left[ 1 - (y_1 x_1) \cdot \sum_{i \neq 1} (\alpha_i y_i x_i) \right] = 0$$

$$a_1^* = \frac{1 - (y_1 x_1) \cdot \sum_{i \neq 1} (\alpha_i y_i x_i)}{|x_1|^2} = \frac{1 - \sum_{i \neq 1} (\alpha_i y_i y_i x_1 \cdot x_i)}{|x_1|^2}$$

אז הפתרון הוא:  $\begin{cases} g(a_1^*) & 0 \leq \alpha_1^* \leq C \\ g(0) & \alpha_1^* < 0 \\ g(C) & \alpha_1^* > C \end{cases}$  כי  $g$  היא פרבולה, הנגזרת השניה שלילית, ולכן הפתרון רק קטן ככל שמתרחקים בציר ה- $x$  מ- $\alpha_1^*$ .

- (ד)

- סיבוכיות זמן: נסמן ב- $m$  את מספר הדגימות וב- $d$  את מימד מרחב הדגימות. בכל איטרציה מחשבים את  $\alpha_i^*$ . לשם כך צריך לחשב  $m-1$  פעמים: מכפלה פנימית -  $O(d)$  ומספר קבוע של פעולות כפל, ולחבר את  $m-1$  התוצאות, סכ"ה  $O(md)$  (צריך לבצע עוד מספר קבוע של פעולות אריתמטיות שלא משנות את הסיבוכיות).
- סיבוכיות מקום: ניתן לבצע את חישוב  $a_i^*$  ב- $O(\log d + \log m)$  מקום. בכל איטרציה בחישוב הסכום צריך לשמור בזכרון שני אינדקסים - לוקטור ה- $i$  ולאינדקס הרץ של הסכום -  $O(\log m)$ . בנוסף בשביל חישוב המכפלה הפנימית צריך אינדקס בגודל  $\log d$ . שאר החישוב מורכב ממספר קבוע של פעולות אריתמטיות הדורשות מקום קבוע (כפל/חיבור).

- 4

(א) לא בהכרח, למשל: נגדיר  $K_1(x, z) = 0$ ,  $K_2(x, z) = (1 + xz)^2$ . אז  $K_1$  הוא הקרנל הטריוויאלי ז.א.  $K_1(x, z) = 0$ .  
 $\phi_1(a) = \bar{0}$  כשהגדרנו  $\phi_1(x)\phi_1(z) = \bar{0} \cdot \bar{0} = 0$  ו- $K_2$  קרנל שראינו בשיעור. קבלנו:

$$K(x, z) = K_1(x, z) - K_2(x, z) = -(1 + xz)^2$$

נניח בשלילה כי זה קרנל, אז קיימת פונקציה וקטורית ממשית  $\phi$  כך ש- $K = \phi \cdot \phi$ . אז מצד אחד חייב להתקיים  $K(x, x) = \phi(x) \cdot \phi(x) \geq 0$  מצד שני מקבלים עבור למשל  $x = [0, 0]$  (במימד שתיים),

$$K([0, 0], [0, 0]) = -(1 + [0, 0] \cdot [0, 0])^2 = -1 < 0$$

בסתירה.

(ב) לא בהכרח, למשל עבור  $K_1 = K_2 = 0$  נקבל  $K = \frac{K_1}{K_2} = \frac{0}{0}$  שהיא בכלל אינה מוגדרת (עבור אף קלט).  
 (ג) כן, יהיו  $a > 0$ , אז קיים  $\phi_1$  כך ש- $K_1 = \phi_1 \cdot \phi_1$  אז אפשר לכתוב:

$$K(x, z) = aK_1(x, z) = a\phi_1(x) \cdot \phi_1(z) = (\sqrt{a}\phi_1(x)) \cdot (\sqrt{a}\phi_1(z))$$

(השתמשנו בכך ש- $a > 0$  כדי להוציא שורש ובלניאריות). נגדיר  $\phi_2(y) = \sqrt{a}\phi_1(y)$  אז  $\phi_2$  פונק' וקטורית ממשית (מכפלה של פונק' כזו בקבוע ממשית), ומתקיים  $K(x, z) = \phi_2(x) \cdot \phi_2(z)$  אז לפי הגדרה  $K$  הוא קרנל.  
**הוכחה נוספת:** נגדיר  $\bar{K} = aK$ . אז לכל קבוצה  $S = \{x_1, \dots, x_n\}$  מתקיים

$$[\bar{K}_S]_{i,j} = a [K_S]_{i,j}$$

לכן לכל וקטור  $v$  מתקיים

$$\begin{aligned} v^T \bar{K}_S v &= \sum_{i,j} v_i a [K_S]_{i,j} v_j \\ &= a \sum_{i,j} v_i [K_S]_{i,j} v_j \\ &= \underbrace{a}_{>0} \underbrace{v^T K_S v}_{\geq 0} \geq 0 \end{aligned}$$

לכן  $\bar{K}$  הוא PSD, ולכן לפי משפט מרסר  $\bar{K}$  הוא קרנל (FBK).

(ד) לא בהכרח, נגדיר  $K_1(x, z) = (1 + xz)^2$ ,  $a = -1$ , אז נקבל  $K(x, z) = -(1 + xz)^2$  וזו בדיוק הדוגמה מסעיף (א) שאינה קרנל.

(ה) כן, יהיו  $f, K$  כנ"ל, נגדיר  $\phi(x) = [f(x)]$  (וקטור  $1 \times 1$ ). אז  $K(x, z) = \phi(x) \cdot \phi(z)$  ו- $K(x, z) = f(x)f(z) = [f(x)] \cdot [f(z)]$  כלומר  $K$  ניתנת לביטוי כמכפלה סקלרית של פונק' בעצמה, ולכן היא קרנל.

(ו) כן, נוכיח כי קב' הקרנלים סגורה לחיבור, כפל, ומכפלה בסקלר חיובי. מכך תנבע הטענה שכן כל פולינום הוא חזקה של משתנה (מכפלה של המשתנה בעצמו  $n$  פעמים), מכפלה של החזקה בסקלר חיובי, וחיבור של מספר סופי של ביטויים כאלו (מונומים).

• סגירות לחיבור: עבור כל שני קרנלים  $K_1 = \phi \cdot \phi$ ,  $K_2 = \psi \cdot \psi$  מתקיים  $K = K_1 + K_2$  הוא קרנל.

$$K(x, z) = \phi(x) \cdot \phi(z) + \psi(x) \cdot \psi(z) = [\phi(x); \psi(x)] \cdot [\phi(z); \psi(z)] = \gamma(x) \cdot \gamma(z)$$

כשהגדרנו  $\gamma(x) = [\phi(x); \psi(x)]$  להיות השרשור של הפיצ'רים של  $K_1, K_2$  המוגדרים על ידי  $\phi, \psi$ .

• סגירות לכפל: עבור כל שני קרנלים  $K_1 = \phi \cdot \phi$ ,  $K_2 = \psi \cdot \psi$  מתקיים  $K = K_1 * K_2$  הוא קרנל:

$$\begin{aligned} K(x, z) &= (\phi(x)^T \phi(z))(\psi(x)^T \psi(z)) \\ &= (\phi(x)^T \phi(z))(\psi(z)^T \psi(x)) \\ &= \text{tr}(\phi(x)^T \phi(z) \psi(z)^T \psi(x)) \\ &= \text{tr}(\psi(x) \phi(x)^T \phi(z) \psi(z)^T) \\ &= \langle \text{VEC}(\psi(x) \phi(x)^T), \text{VEC}(\phi(z) \psi(z)^T) \rangle \\ &= \gamma(x) \cdot \gamma(z) \quad (\gamma(a) := \text{VEC}(\psi(a) \phi(a)^T)) \end{aligned}$$

כשהשתמשנו בתכונת סמטריות של מכפלה סקלרית, בתכונת הציקליות של  $\text{tr}$ , ובפונק  $\text{VEC}$  שמסמנת את העובדה שאנחנו מתייחסים למטריצה כאל וקטור (ראה scribes של שיעור 6: page 6.1 Kernels for SVM Classifiers).  
 (7)

• סגירות לכפל בסקלר חיובי, ע"פ סעיף (c).

(א) נוכיח באינדוקציה ש- $w_{T+1}$  הוא צירוף לינארי שלוקטורים מ- $S = \{x_i\}$ , לכל  $T \geq 0$ .

- **בסיס:**  $T = 0$ . צריך להראות ש- $w_1$  הוא צירוף לינארלי של איברים מ- $S$ . לפי הגדרת האלגוריתם  $w_1 = (0, \dots, 0)$ , לכן הוא ניתן לביטוי כצירוף לינארי טריוויאלי של איברי  $S$ .
- **צעד האינדוקציה:** נניח כי  $w_T$  הוא צירוף לינארי של וקטורים מ- $S$  ונראה שגם  $w_{T+1}$  הוא צירוף לינארי האלגוריתם יש שני מקרים אפשריים בכל צעד:
  - התחזית של האלגוריתם על הדוגמא  $x_T$  הייתה נכונה. (כלומר  $\langle w_T, x_T \rangle \geq 0$  וגם  $c * (x) = 1$  או  $\langle w_T, x_T \rangle < 0$  וגם  $c * (x) = -1$ ). אז  $w_{T+1} = w_T$ , לכן ע"פ הא.  $w_{T+1}$  צ"ל של איברי  $S$ .
  - האלגוריתם שגה בתחזית שלו על הדוגמא  $x_T$ , אז מתקיים  $w_{T+1} = w_T + x_T$  או  $w_{T+1} = w_T - x_T$  (לפי אם שגינו על דוגמא חיובית או שלילית). ובכל מקרה,  $w_{T+1}$  הוא צ"ל של איברי  $S$  שכן ע"פ הנחת האינדוקציה  $w_T = \sum a_i x_i$  אז

$$w_{T+1} = w_T + x_T = \sum a_i x_i + x_T = (a_T + 1)x_T + \sum_{i \neq T} a_i x_i$$

וזה אכן צ"ל של איברי  $S$  (באותו אופן עבור המקרה בו מחסרים את  $x_T$ ).

(ב) -

- לא ניתן לשמור את  $w^*$  באופן ישיר כי הוא עשוי להיות מממד גדול מאוד (או אינסופי) וחישוב ישיר עליו עשוי להיות יקר מאוד (או בלתי אפשרי).
- נסמן ב- $\phi$  מיפוי של וקטורים למימד אחר ונניח כי קיים  $K$  כך ש:  $K(x, y) = \langle \phi(x), \phi(y) \rangle$
- כדי לבצע את אלגוריתם ה-perceptron במימד אליו אנו ממפים יש לחשב את המפלכה הפנימית:  $\langle w_t, \phi(x_t) \rangle$  לפי סעיף קודם מתקיים  $w_t = \sum c^*(x_i) \phi(x_i)$  כש- $x_i$  היא הדוגמא ה- $i$  שסווגה לא נכון עד שלב  $t$ .

$$\begin{aligned} \langle w_t, \phi(x_t) \rangle &= \left\langle \sum c^*(x_i) \phi(x_i), \phi(x_t) \right\rangle \\ &= \sum c^*(x_i) \langle \phi(x_i), \phi(x_t) \rangle \\ &= \sum c^*(x_i) K(x_i, x_t) \end{aligned}$$

כלומר אם נשמור את כל הדגימות עליהן טעינו ואת הסיווג הנכון עבורן, נוכל לבצע את החישוב ואת אלגוריתם ה-kernel perceptron. להלן פסודו-קוד של המימוש:

```
def predict(xt, samples, ops):
    dot_prod = 0
    for (s, op) in zip(samples, ops):
        dot_prod += op * K(s, xt)
    return dot_prod >= 0 ? 1 : -1

samples = []
ops = []
//training - output is (samples, ops)
while xt = get_next_sample():
    prediction = predict(xt, samples, ops)
    if prediction == c*(xt):
        continue

    samples.append(xt)
    ops.append(c*(xt))

// example x is new sample
predict(x, samples, ops)
```